



**Institut Teknologi Nasional Malang**

**SKRIPSI – TEKNIK ENERGI LISTRIK**

**PERBANDINGAN DAYA PADA *TRACKING*  
PANEL SURYA *DUAL AXIS* MENGGUNAKAN  
METODE *FUZZY***

Anggi Putri Faradifa  
NIM 2112056

Dosen Pembimbing  
Awan Uji Krismanto, S.T., M.T., Ph. D.  
Alfarid Hendro Yuwono, S. ST., M. T.

PROGRAM STUDI TEKNIK ELEKTRO S-1  
Fakultas Teknologi Industri  
Institut Teknologi Nasional Malang  
Juli 2025



**Institut Teknologi Nasional Malang**

**SKRIPSI – TEKNIK ENERGI LISTRIK**

**PERBANDINGAN DAYA PADA *TRACKING PANEL*  
SURYA DUAL AXIS MENGGUNAKAN METODE  
*FUZZY***

Anggi Putri Faradifa  
NIM 2112056

Dosen Pembimbing  
Awan Uji Krismanto, S. T., M. T., Ph. D.  
Alfarid Hendro Yuwono, S. ST., M. T.

PROGRAM STUDI TEKNIK ELEKTRO S-1  
Fakultas Teknologi Industri  
Institut Teknologi Nasional Malang  
Juli 2025

**PERBANDINGAN DAYA PADA TRACKING PANEL  
SURYA DUAL AXIS MENGGUNAKAN METODE  
FUZZY**

**SKRIPSI**

**Anggi Putri Faradisa**

**2112056**

Diajukan Untuk Memenuhi Sebagian Persyaratan  
Untuk Memperoleh Gelar Sarjana Teknik

Pada

Program Studi Teknik Elektro S-1

Peminatan Teknik Energi Listrik

Institut Teknologi Nasional Malang

Diperiksa Dan Disetujui:

Dosen Pembimbing I -

Dosen Pembimbing II

Awan Uji Krisnanto, S. T., M. T., Ph. D.  
NIP. 198003012005011002

Alfarid Hendro Yuwono, S. ST., MT.  
NIP. P. 1032000589

Mengetahui:  
Kelembagaan Studi Teknik Elektro S-1

Dr. Irma Fitri Suryani Faradisa, ST., MT.  
NIP. P. 1030000365

MALANG

2025

## **ABSTRAK**

### **PERBANDINGAN DAYA PADA *TRACKING PANEL SURYA DUAL AXIS* MENGGUNAKAN METODE FUZZY**

**Anggi Putri Faradifa, NIM: 2112056**

**Dosen Pembimbing I: Awan Uji Krismano, S. T., M. T., Ph. D.**

**Dosen Pembimbing II: Alfarid Hendro Yuwono, S. ST., MT.**

Dalam upaya meningkatkan efisiensi pemanfaatan energi surya, penelitian ini merancang dan menganalisis sistem *solar tracker dual axis* menggunakan metode *fuzzy*. Sistem ini bertujuan untuk memaksimalkan penyerapan sinar matahari dengan cara menggerakkan panel surya secara otomatis mengikuti arah datangnya cahaya berdasarkan data intensitas dari empat sensor LDR. Proses kontrol diakukan melalui sistem inferensi *fuzzy* yang mencakup tahapan fuzzifikasi, evaluasi aturan IF – THEN, dan defuzzifikasi untuk menghasilkan sinyal kendali motor penggerak. Selain itu, dilakukan perbandingan unjuk kerja antara metode *fuzzy* dan PID dengan parameter berupa tegangan, arus, dan daya yang dikirim secara *realtime* ke *platform ThingSpeak* melalui ESP32. Hasil pengujian selama empat hari menunjukkan bahwa sistem dengan metode *fuzzy* menghasilkan daya yang lebih tinggi dan stabil dibandingkan dengan metode PID, dengan total energi yang dhasilkan sebesar 1.908 Wh untuk metode *fuzzy* dan 1.497 Wh untuk PID. Sistem *fuzzy* juga menunjukkan respon yang lebih adaptif terhadap perubahan intensitas cahaya, hal ini menjadikan metode *fuzzy* lebih unggul dalam pengelolaan daya pada sistem *solar tracking*.

**Kata kunci:** Kendali Solar Tracker, Efisiensi Energi Surya, Logika Fuzzy.

## **ABSTRACT**

### **PERBANDINGAN DAYA PADA *TRACKING PANEL* SURYA *DUAL AXIS* MENGGUNAKAN METODE *FUZZY***

**Anggi Putri Faradifa, NIM: 2112056**

**Supervisor I: Awan Uji Krismanto, S. T., M. T., Ph. D.**

**Supervisor II: Alfarid Hendro Yuwono, S. ST., MT.**

In an effort to improve the efficiency of solar energy utilization, this study designs and analyses a dual axis solar tracking system using the fuzzy logic method. The system aims to maximize sunlight absorption by automatically adjusting the position of the solar panel to follow the direction of incoming light based on intensity data from four LDR sensors. The control process is carried out through a fuzzy inference system, which includes the stages of fuzzification, rule evaluation using IF-THEN logic, and defuzzification to generate control signals for the drive motors. In addition, a performance comparison between the fuzzy and PID methods is conducted using parameters such as voltage, current, and power, which are transmitted in real-time to the ThingSpeak platform via ESP32. The four-day testing results show that the system using the fuzzy method produces higher and more stable power output compared to the PID method, with total energy generated reaching 1.908 Wh for the fuzzy method and 1.497 Wh for PID. The fuzzy system also demonstrates a more adaptive response to changes in light intensity, making it superior in power management for solar tracking systems.

**Keyword** – Solar Tracker Control, Solar Energy Efficiency, Fuzzy Logic.

## KATA PENGANTAR

Puji syukur kepada Allah SWT karena atas karunia kuasaNya, penulis dapat menyelesaikan penulisan skripsi ini. Penulisan skripsi ini dilakukan dalam rangka memenuhi salah satu syarat untuk mencapai gelar Sarjana Teknik Program Studi Teknik Elektro, Fakultas Teknik Industri, ITN Malang. Penulis menyadari bahwa penulisan skripsi ini masih memiliki kekurangan. Karenanya, penulis mengharap kritik dan saran yang membangun dalam rangka pembelajaran terus-menerus. Banyak pihak yang telah membantu dalam penulisan skripsi ini. Oleh karena itu, penulis mengucapkan terima kasih kepada:

1. Bapak Awan Uji Krismanto, S. T., M. T., Ph. D. selaku Dosen Pembimbing 1 yang selalu membimbing dengan penuh kesabaran.
2. Bapak Alfarid Hendro Yuwono, S. ST., M. T. selaku Dosen Pembimbing 2 yang selalu membimbing dengan penuh kesabaran.
3. Ibu Dr. Irmalia Suryani Faradisa, ST., MT. selaku Ketua Program Pendidikan Teknik Elektro ITN Malang
4. Bapak dan Ibu Dosen Elektro S1 yang senantiasa membantu setiap kesulitan yang penulis temui.
5. Kedua orang tua saya, Bapak Riyanto dan Ibu Ririn, dua orang yang sangat berjasa dalam hidup penulis, dua orang yang selalu mengusahakan anak tunggalnya menempuh jenjang pendidikan yang setinggi – tingginya, meskipun mereka berdua hanya menempuh pendidikan sampai tahap dasar. Kepada bapak saya, terimakasih atas setiap cucuran keringat dan kerja keras yang telah didedikasikan untuk memberi nafkah demi penulis sampai tahap ini, demi penulis dapat mengenyam pendidikan sampai tahap ini. Untuk ibu saya, terimakasih atas segala motivasi, pesan, doa, dan kepercayaan yang selalu mendampingi setiap langkah penulis. Terimakasih atas kasih sayang tanpa batas yang tak pernah lekang oleh waktu, atas kesabaran dan pengorbanan yang selalu mengiringi perjalanan hidup penulis. Terimakasih telah menjadi sumber kekuatan dan inspirasi serta pelita yang tak pernah padam dalam setiap langkah yang penulis tempuh.
6. Rekan – rekan teknik elektro angkatan 2021 (*elektrouble'21*) yang telah menjadi keluarga, berbagi suka dan duka bersama. Terimakasih atas kehangatan yang telah diberikan selama 4 tahun ini, semoga kita semua bisa bertemu kembali dalam waktu terbaik dan dengan kesuksesan masing – masing.

7. Terakhir, Anggi Putri Faradifa, ya! diri saya sendiri. Apresiasi yang setinggi – tingginya karena telah bertanggung jawab untuk menyelesaikan apa yang telah dimulai. Terimakasih karena terus berusaha dan tidak menyerah, serta senantiasa menikmati setiap prosesnya.

Dan semua pihak yang telah membantu dalam penulisan skripsi ini, namun tidak dapat disebutkan satu persatu. Akhir kata, penulis berharap skripsi ini dapat memberikan manfaat yang seluas-luasnya bagi perkembangan ilmu pengetahuan.

Malang, Juli 2025

Penulis

## DAFTAR ISI

<b>ABSTRAK .....</b>	i
<b>ABSTRACT .....</b>	ii
<b>KATA PENGANTAR .....</b>	i
<b>DAFTAR ISI.....</b>	iii
<b>DAFTAR GAMBAR .....</b>	v
<b>DAFTAR TABEL.....</b>	vii
<b>BAB I.....</b>	1
<b>PENDAHULUAN.....</b>	1
1.1 Latar Belakang .....	1
1.2 Rumusan Masalah .....	2
1.3 Tujuan Penelitian .....	2
1.4 Batasan Masalah .....	2
1.5 Sistematika Penulisan .....	2
<b>BAB II .....</b>	5
<b>TINJAUAN PUSTAKA .....</b>	5
2.1 <i>Solar Tracking</i> .....	5
2.1.1 <i>Solar Tracker Single Axis</i> .....	5
2.1.2 <i>Solar Tracker Dual Axis</i> .....	6
2.2 Panel Surya .....	6
2.2.1 <i>Monocrystalline</i> .....	7
2.3 Mikrokontroller.....	8
2.3.1 <i>Arduino</i> .....	9
2.4 Sensor <i>Light Dependent Resistor</i> (LDR) .....	9
2.5 <i>Solar Charge Controller</i> (SCC).....	9
2.6 Aktuator linier HN710B-5019T .....	10
2.7 Baterai .....	10
2.8 <i>ThingSpeak</i> .....	11
2.9 ESP32.....	11
2.10 Sensor INA219.....	12
2.11 Logika <i>Fuzzy</i> .....	12
2.11.1 <i>Fungsi Keanggotaan</i> .....	12
2.11.2 <i>Sistem Inferensi Fuzzy</i> .....	15
2.11.3 <i>Defuzzifikasi</i> .....	15
2.12 Rumus Perhitungan Energi Total .....	18

<b>BAB III.....</b>	<b>19</b>
<b>METODOLOGI PENELITIAN.....</b>	<b>19</b>
3.1 Lokasi dan Waktu Penelitian .....	19
3.2 Blok Diagram <i>Solar Tracker</i> .....	19
3.3 Blok Diagram Sistem Monitoring.....	20
3.4 Flowchart Sistem Kendali <i>Fuzzy</i> .....	21
3.5 Komponen – Komponen .....	22
3.6 Skematik Rangkaian .....	23
3.6.1 Skematik Rangkaian <i>Solar Tracker</i> .....	23
3.6.2 Skematik Rangkaian <i>Monitoring</i> .....	24
<b>BAB IV .....</b>	<b>27</b>
<b>HASIL DAN ANALISIS .....</b>	<b>27</b>
4.1 Perancangan <i>Fuzzy Logic</i> .....	27
4.2 Pembuatan <i>Rule Base</i> .....	28
4.3 <i>Rule Viewer Fuzzy Logic</i> .....	29
4.4 <i>Coding Arduino Solar Tracker</i> .....	31
4.5 Hasil Pengukuran <i>Solar Tracker</i> .....	32
4.5.1 Sistem Tracking dengan Metode <i>Fuzzy</i> .....	32
4.5.2 Sistem Tracking dengan Metode <i>PID</i> .....	36
4.5.3 Perbandingan Total perolehan Daya .....	40
4.6 Grafik Perbandingan Tegangan .....	43
4.7 Grafik Perbandingan Arus .....	47
4.8 Grafik Perbandingan Daya.....	51
4.9 Perolehan Energi Total dari Panel Surya dengan Metode <i>Fuzzy</i> .....	54
4.10 Perolehan Energi Total dari Panel Surya dengan Metode <i>PID</i> .....	55
<b>BAB V .....</b>	<b>56</b>
<b>PENUTUP.....</b>	<b>57</b>
5.1 Kesimpulan .....	57
5.2 Saran.....	58
<b>DAFTAR PUSTAKA .....</b>	<b>59</b>

## DAFTAR GAMBAR

<b>Gambar 2. 1 Panel Surya Monocrystalline .....</b>	<b>7</b>
<b>Gambar 2. 2 Panel Surya Polycrystalline.....</b>	<b>7</b>
<b>Gambar 2. 3 Panel Surya Thin Film .....</b>	<b>8</b>
<b>Gambar 2. 4 Mikrokontroller .....</b>	<b>8</b>
<b>Gambar 2. 5 Arduino .....</b>	<b>9</b>
<b>Gambar 2. 6 Sensor Light Dependent Resistor (LDR) .....</b>	<b>9</b>
<b>Gambar 2. 7 Solar Charge Controller (SCC).....</b>	<b>9</b>
<b>Gambar 2. 8 Aktuator linier HN710B-5019T .....</b>	<b>10</b>
<b>Gambar 2. 9 Baterai .....</b>	<b>10</b>
<b>Gambar 2. 10 ThingSpeak .....</b>	<b>11</b>
<b>Gambar 2. 11 ESP32.....</b>	<b>11</b>
<b>Gambar 2. 12 INA219.....</b>	<b>12</b>
<b>Gambar 2. 13 Kurva Keanggotaan Triangular.....</b>	<b>12</b>
<b>Gambar 2. 14 Kurva Keanggotaan Trapezoidal.....</b>	<b>13</b>
<b>Gambar 2. 15 Kurva Keanggotaan Gaussian.....</b>	<b>14</b>
<b>Gambar 2. 16 Kurva Keanggotaan Generalized Bell.....</b>	<b>14</b>
<b>Gambar 2. 17 Sistem Inferensi Fuzzy .....</b>	<b>15</b>
<b>Gambar 3. 1 Diagram Blok Solar Tracker .....</b>	<b>19</b>
<b>Gambar 3. 2 Diagram Blok Sistem Monitoring.....</b>	<b>20</b>
<b>Gambar 3. 3 Flowchart Sistem Fuzzy .....</b>	<b>21</b>
<b>Gambar 3. 4 Skematik Rangkaian Solar Tracker.....</b>	<b>23</b>
<b>Gambar 3. 5 Skematik Rangkaian Monitoring .....</b>	<b>24</b>
<b>Gambar 4. 1 Perancangan Fuzzy Logic .....</b>	<b>27</b>
<b>Gambar 4. 2 Tampilan Rule Base .....</b>	<b>28</b>
<b>Gambar 4. 3 Tampilan Rule Viewer .....</b>	<b>29</b>
<b>Gambar 4. 4 Arduino Program.....</b>	<b>31</b>
<b>Gambar 4. 5 Grafik Tegangan Senin, 19 Mei 2025 .....</b>	<b>43</b>
<b>Gambar 4. 6 Grafik Tegangan Selasa, 20 Mei 2025 .....</b>	<b>44</b>
<b>Gambar 4. 7 Grafik Tegangan Rabu, 21 Mei 2025.....</b>	<b>45</b>
<b>Gambar 4. 8 Grafik Tegangan Kamis, 22 Mei 2025.....</b>	<b>46</b>
<b>Gambar 4. 9 Grafik Arus Senin, 19 Mei 2025.....</b>	<b>47</b>
<b>Gambar 4. 10 Grafik Arus Selasa, 20 Mei 2025 .....</b>	<b>48</b>
<b>Gambar 4. 11 Grafik Arus Rabu, 21 Mei 2025.....</b>	<b>49</b>
<b>Gambar 4. 12 Grafik Arus Kamis, 22 Mei 2025.....</b>	<b>50</b>
<b>Gambar 4. 13 Grafik Daya Senin, 19 Mei 2025 .....</b>	<b>51</b>

<b>Gambar 4. 14</b>	Grafik Daya Selasa, 20 Mei 2025 .....	52
<b>Gambar 4. 15</b>	Grafik Daya Rabu, 21 Mei 2025 .....	52
<b>Gambar 4. 16</b>	Grafik Daya Kamis, 22 Mei 2025 .....	53

## **DAFTAR TABEL**

<b>Tabel 3. 1</b> Daftar Komponen .....	22
<b>Tabel 4. 1</b> Data Tracking Senin, 19 Mei 2025.....	32
<b>Tabel 4. 2</b> Data Tracking Selasa, 20 Mei 2025.....	33
<b>Tabel 4. 3</b> Data Tracking Rabu, 21 Mei 2025.....	34
<b>Tabel 4. 4</b> Data Tracking Kamis, 22 Mei 2025.....	35
<b>Tabel 4. 5</b> Data Tracking Senin, 19 Mei 2025.....	36
<b>Tabel 4. 6</b> Data Tracking Selasa, 20 Mei 2025.....	38
<b>Tabel 4. 7</b> Data Tracking Rabu, 21 Mei 2025.....	39
<b>Tabel 4. 8</b> Data Tracking Kamis, 22 Mei 2025.....	39
<b>Tabel 4. 9</b> Perbandingan Total Perolehan Daya Senin, 19 Mei 2025 ...	40
<b>Tabel 4. 10</b> Perbandingan Total Perolehan Daya Selasa, 20 Mei 2025	41
<b>Tabel 4. 11</b> Perbandingan Total Perolehan Daya Rabu, 21 Mei 2025..	41
<b>Tabel 4. 12</b> Perbandingan Total Perolehan Daya Kamis, 22 Mei 2025	42